# Neigungssensoren

Messbereich ±15°, ±30°, ±60°, 360°

### CANopen® / Profibus-DP

#### **GNAMG**



#### GNAMG mit Grundplatte 99 x 60 mm

Technische Daten - elektrisch		
Betriebsspannung	1030 VDC	
Verpolungsfest	Ja	
Betriebsstrom ohne Last	≤100 mA (24 VDC)	
Initialisierungszeit typ.	250 ms nach Einschalten	
Schnittstellen	CANopen®, Profibus-DPV0	
Teilnehmeradresse	Drehschalter in Bushaube	
Messbereich	±15°/±30°/±60° (zweidimensional) 360° (eindimensional)	
Auflösung	0,0011 ° (Messbereich 15°, 30°, 60°) 0,11 ° (Messbereich 360°)	
Genauigkeit (+25 °C)	±0,1° (Messbereich 15°) ±0,2° (Messbereich 30°, 60°, 360°)	
Einschwingzeit max.	0,5 s	
Messzyklus	10 Hz	
Code	Binär	
Störfestigkeit	DIN EN 61000-6-2	
Störaussendung	DIN EN 61000-6-4	
Programmierbare Parameter	Auflösung Preset und Offsetwert	
Diagnosefunktion	Parameterfehler	
Statusanzeige	DUO-LED in Bushaube	
Zulassung	UL-Zulassung / E63076	

#### Merkmale

- Neigungssensor / CANopen® / Profibus

- Messbereich zweidimensional: ±15°, ±30°, ±60°

- Messbereich eindimensional: 360°

- Auflösung: 0,001° bis 1° - Genauigkeit: ±0,1° bis 0,2° - Programmierbare Parameter

- Schutzart bis IP 67

#### **Optional**

- In Edelstahl

Technische Daten - mechanisch		
Abmessungen Grundplatte	99 x 60 x 5 mm	
Schutzart DIN EN 60529	IP 66 (Stecker M12), IP 67 (Kabelverschraubung)	
Werkstoffe	Bushaube: Zink-Druckguss Grundplatte: Aluminium	
Betriebstemperatur	-25+85 °C -40+85 °C (optional: nur Kabelverschraubung)	
Relative Luftfeuchte	95 % nicht betauend	
Widerstandsfähigkeit	DIN EN 60068-2-6 Vibration 10 g, 16-2000 Hz DIN EN 60068-2-27 Schock 200 g, 6 ms	
Masse ca.	250 g	
Anschluss	Kabelverschraubung Stecker M12, 4-polig Stecker M12, 5-polig	

#### **GNAMG**

#### Bestellbezeichnung GNAMG. 0 Schnittstelle CANopen® / 5P32 Kabelverschraubung 5PA2 CANopen® / Stecker M12 3P32 Profibus-DPV0 / Kabelverschraubung 3PA2 Profibus-DPV0 / Stecker M12 Messbereich 21 2-Achsen ±15° 22 2-Achsen ±30° 23 2-Achsen ±60° 15 1-Achse 360° (kein Anschlag) Gehäuse Bushaube mit Grundplatte 99 x 60 mm

CD mit Beschreibungsdateien sind nicht im Lieferumfang enthalten. Sie können diese auf CD als Zubehör mitbestellen.

Zubehör	
Stecker un	d Kabel
11034341	Kabeldose M12, 5-polig, A-codiert, 5 m Kabel (Z 180.005)
11004569	Kabeldose M12, 5-polig, A-cod., 10 m Kabel (Z 180.007)
11034343	Kabelstecker M12, 5-polig, A-cod., 5 m Kabel CANopen®, Anschluss weiterführender Bus (Z 181.005)
Programmi	ierzubehör
10146710	CD mit Beschreibungsdateien & Handbücher (Z 150.022)

Anschlussbelegung		
CANopen® - M12-Stecker		
Pin	Belegung	Beschreibung
1	GND	Masseanschluss bezogen auf UB
2	UB	Betriebsspannung 1030 VDC
3	n.c.	n.c.
4	CAN_H	CAN Bus Signal (dominant High)
5	CAN_L	CAN Bus Signal (dominant Low)

#### Profibus - M12-Stecker

Pin	Belegung	Beschreibung
1	UB	Betriebsspannung 1030 VDC
3	GND	Masseanschluss bezogen auf UB
4 3		M12-Stecker (Stift)
(• •)		A-codiert
1 00 2		
2	Α	Negative Datenleitung
4	В	Positive Datenleitung
4 5 3 1 2	3 5 4	M12-Stecker (Stift / Buchse) B-codiert

Klemmen mit gleicher Bezeichnung sind intern verbunden und funktionsidentisch. Diese internen Klemmverbindungen UB-UB / GND-GND dürfen mit max. je 1 A belastet werden.

## Neigungssensoren

Messbereich ±15°, ±30°, ±60°, 360°

CANopen® / Profibus-DP

#### **GNAMG**

#### Einbaulage

Messbereich 15°, 30°, 60°



Beim zweidimensionalen Neigungssensor für 15°, 30° und 60° muss der Sensor so montiert werden, dass die Grundplatte waagrecht, also parallel zur Horizontalen ausgerichtet ist. Der Neigungssensor kann auch auf dem Kopf, d.h. um 180° gedreht, eingebaut werden.

Der Sensor kann gleichzeitig in der X- und Y-Achse geneigt werden. Für beide Achsen steht ein getrennter Messwert an. Im Auslieferungszustand misst der Sensor in beiden Achsen den gewählten Messbereich, z.B. ±15°, wobei der Nulldurchgang genau in der Waagrechten liegt.









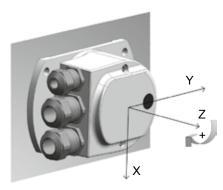
Auslieferungszustand 0°

gemessene Neigung -30°

Auslieferungszustand 0°

gemessene Neigung 30°

#### Messbereich 360°



Beim 360° Neigungssensor muss der Sensor so angebracht werden, dass die auf dem nachfolgenden Bild eingezeichnete X-Achse parallel zur Erdanziehungskraft ausgerichtet ist. Die Auslenkung darf nicht mehr als ±3° betragen.

Weiterhin ist zu beachten, dass der Neigungssensor plan anliegt und auch während der Neigung/Drehung keine Neigung in X- oder Y-Richtung erfährt, da dies einen unmittelbaren Einfluss auf die Messgenauigkeit hat.

Im Auslieferungszustand des 360° Sensors ist die 0° Lage wie im folgenden Blld eingestellt, kann aber mittels der Presetfunktion beliebig verändert werden. Mittels Invertierung kann die Messrichtung umgekehrt werden.

Im Auslieferungszustand misst der Sensor im Uhrzeigersinn von 0...360°, bei aktivierter Invertierung gegen den Uhrzeigersinn.









Auslieferungszustand 0°

gemessene Neigung 45°

gemessene Neigung 135°

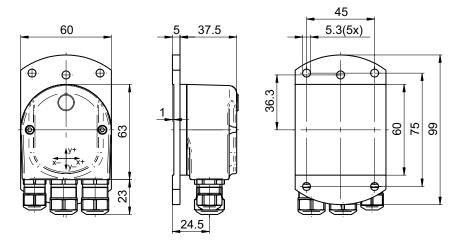
gemessene Neigung 180°

Neigungssensoren Messbereich ±15°, ±30°, ±60°, 360° **CANopen® / Profibus-DP** 

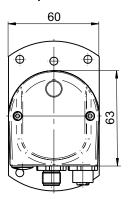
#### **GNAMG**

#### Abmessungen

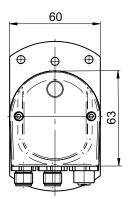
#### **GNAMG - Kabelverschraubung**



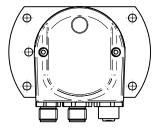
#### CANopen® Stecker M12



**Profibus Stecker M12** 



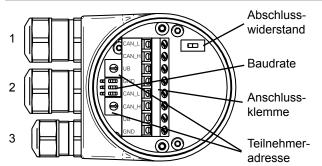
Montagevariante



4

#### **GNAMG**

#### Blick in die Bushaube

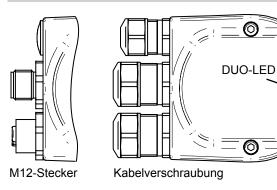


Kabel: 1, 2 =  $\emptyset$ 8-10 mm (-40-85 °C) /  $\emptyset$ 5-9 mm (-25-85 °C) Kabel: 3 =  $\emptyset$ 4,5-6 mm (-40-85 °C) /  $\emptyset$ 3-6 mm (-25-85 °C)

#### Merkmale - CANopen®

Merkmale - CANopen®		
Bus-Protokoll	CANopen®	
Geräteprofil	CANopen® - CiA DSP 301 Inclinometerprofil DS 410	
Betriebsarten	Event-triggered, Time-triggered Remotely-requested Sync (cyclic), Sync (acyclic)	
Presetwert/Offset	Mit diesem Parameter kann der Nei- gungssensor auf einen gewünschten Positionswert gesetzt werden, der einer definierten Achsposition des Systems entspricht. Der Offsetwert zwischen Drehgeber-Nullpunkt und mechanischem Nullpunkt wird im Drehgeber gespeichert.	
Drehrichtung	Über diesen Parameter kann die Nei- gungsrichtung, in der der Positionswert steigen oder fallen soll, parametriert werden.	
Skalierung	Bei Skalierung "enabled" wird der para- metrierte Presetwert/Offset mit einbezo- gen.	
Auflösung	Auflösung ist parametrierbar von 0,0011° (15°/30°/60°) 0,11° (360°)	
Knoten- überwachung	Heartbeat oder Nodeguarding	
Defaulteinstellung	50 kbit/s, Knotennummer 1	

#### **Bushaube - CANopen®**

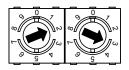


#### **Abschlusswiderstand**



ON = Letzter Teilnehmer OFF = Teilnehmer X

#### Teilnehmeradresse (Node ID)



Über Drehschalter einstellbar. Beispiel: Teilnehmeradresse 23

#### **Baudrate**



Baudrate	Einstellung Dip-Schalter		
	1	2	3
10 kbit/s	OFF	OFF	OFF
20 kbit/s	OFF	OFF	ON
50 kbit/s	OFF	ON	OFF
125 kbit/s	OFF	ON	ON
250 kbit/s	ON	OFF	OFF
500 kbit/s	ON	OFF	ON
800 kbit/s	ON	ON	OFF
1 MBit/s	ON	ON	ON

Bei Einstellung Teilnehmeradresse 00 kann die Baudrate und Node ID über den CAN-Bus programmiert werden.

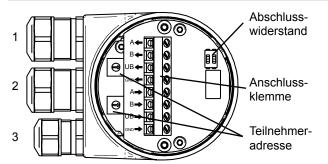
18.1.2019

# Neigungssensoren

Messbereich ±15°, ±30°, ±60°, 360° CANopen® / Profibus-DP

#### **GNAMG**

#### Blick in die Bushaube

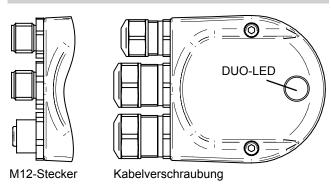


Kabel: 1, 2 =  $\emptyset$ 8-10 mm (-40-85 °C) /  $\emptyset$ 5-9 mm (-25-85 °C) Kabel: 3 =  $\emptyset$ 4,5-6 mm (-40-85 °C) /  $\emptyset$ 3-6 mm (-25-85 °C)

#### Merkmale - Profibus-DPV0

Merkmale - Profibus-DPVU		
Bus-Protokoll	Profibus-DPV0	
Geräteprofil	Device Class 2	
Zyklischer Datenaustausch	Kommunikation nach DPV0	
Eingangsdaten	Positionswert.	
Ausgangsdaten	Presetwert und Offset (nur bei 15°/30°/60°).	
Presetwert/Offset	Mit diesem Parameter kann der Neigungssensor auf einen gewünschten Positionswert gesetzt werden, der einer definierten Achsposition des Systems entspricht. Die Speicherung erfolgt nichtflüchtig.	
Drehrichtung	Mit diesem Parameter kann die Nei- gungsrichtung, in der der Positionswert steigen oder fallen soll, parametriert werden.	
Skalierung	Bei Skalierung "enabled" wird der parametrierte Presetwert/Offset mit einbezogen.	
Auflösung	Auflösung ist parametrierbar von 0,0011° (15°/30°/60°) 0,11° (360°)	
Defaulteinstellung	Teilnehmeradresse 00 Abschlusswiderstand OFF	

#### **Bushaube - Profibus-DPV0**

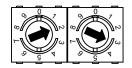


#### **Abschlusswiderstand**



beide ON = Letzter Teilnehmer beide OFF = Teilnehmer X

#### Teilnehmeradresse



Über Drehschalter einstellbar. Beispiel: Teilnehmeradresse 23



18.1.2019