Durchgehende Hohlwelle ø8 bis ø28 mm 64...2048 Impulse pro Umdrehung

ITD49H00 - Rechtecksignal



ITD49H00 - Anbauvariante Klebemontage

Technische Daten - elektrisch		
Betriebsspannung	5 VDC ±5 % 826 VDC	
Verpolungsfest	Ja	
Kurzschlussfest	Ja	
Betriebsstrom ohne Last	≤50 mA	
Impulse pro Umdrehung	642048	
Interpolation	1-fach, 2-fach, 4-fach, 8-fach, 16-fach, 32-fach	
Ausgangssignale	A 90° B + invertiert A 90° B, N + invertiert	
Ausgangsstrom	≤30 mA	
Ausgabefrequenz	≤300 kHz (TTL) ≤160 kHz (HTL)	
System-Genauigkeit	±0,3°	
Ausgangsstufen	TTL Leitungstreiber (kurzschlussfest) HTL Gegentakt (kurzschlussfest)	
Störfestigkeit	DIN EN 61000-6-2	
Störaussendung	DIN EN 61000-6-3	

Merkmale

- Lagerloser, magnetischer Drehgeber
- Bis 2048 Impulse pro Umdrehung
- Ausgangsstufen: HTL oder TTL
- Einfache, schnelle und platzsparende Montage
- Wartungsfrei
- Hohe Genauigkeit maximaler Fehler ±0,3°
- Drehzahlen bis 30000 U/min
- Hohe Resistenz gegen Verschmutzung, Vibrationen

Optional

- Steckerausführung am Kabel
- Redundante Abtastung

Technische Daten - mechanisch		
Abmessungen B x H x L	12 x 16 x 48 mm	
Wellenart	ø828 mm (durchgehende Hohlwelle)	
Schutzart DIN EN 60529	IP 67 (bezogen auf vergossene Elektronik)	
Betriebsdrehzahl	≤30000 U/min	
Arbeitsabstand	0,20,5 mm (radial), optimal 0,3 mm	
Axialversatz	±0,5 mm	
Werkstoffe	Gehäuse: Kunststoff Welle: Edelstahl 1.4104	
Betriebstemperatur	-40+100 °C (Kabel unbewegt)	
Widerstandsfähigkeit	DIN EN 60068-2-6 Vibration 10 g, 55-2000 Hz DIN EN 60068-2-27 Schock 100 g, 11 ms	
Masse ca.	250 g	
Anschluss	Kabel 1 m	
Zulässige Kabellänge	15 m	



17.4.2019 Irrtum sowie Änderungen in Technik und Design vorbehalten.

Lagerlose Drehgeber - inkremental

Durchgehende Hohlwelle ø8 bis ø28 mm 64...2048 Impulse pro Umdrehung

ITD49H00 - Rechtecksignal

Bestellbezeichnung

200tolii 220tolii 1419						
ITD49H00		K	R1	E	IP67	
ITD49H00		K	An R1 Ka	8 9 10 12 14 15 19 25 25.4 28 Betr	IP67	mm mm mm mm mm mm mm mm mm am mm there Durchmesser auf Anfrage
		NI A	A inv,	B, B in	v, N, N in	V
	Ť		TTL-F	Pegel, L	ignale inedriver gel, Gege	

Impulszahl - siehe Tabelle

Impulszahl

64*	256	1024
128*	512	2048

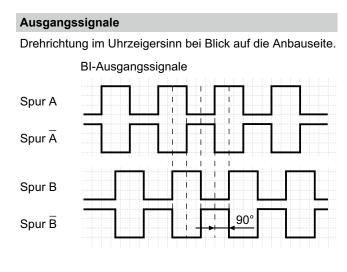
* Gekennzeichnete Impulszahlen nur als BI-Ausgangssignale möglich.

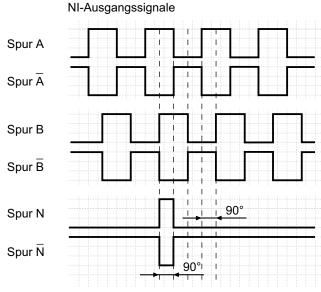


Durchgehende Hohlwelle ø8 bis ø28 mm

64...2048 Impulse pro Umdrehung

ITD49H00 - Rechtecksignal





Anschlussbelegung			
Mit BI-Signalen, Kabel [4x2x0,08 mm²]			
Aderfarben	Belegung		
grün	Spur A		
gelb	Spur A inv.		
grau	Spur B		
rosa	Spur B inv.		
rot	UB		
blau	GND		
transparent	Schirm/Gehäuse		
Mit NI-Signa	alen, Kabel [4x2x0,08 mm2]		
Aderfarben	Belegung		
grün	Spur A		
gelb	Spur A inv.		
grau	Spur B		
rosa	Spur B inv.		

Schaltpegel	
Ausgänge	Linedriver
Ausgangspegel High	≥2,5 V
Ausgangspegel Low	≤0,5 V
Belastung	≤30 mA

Ausgänge	Gegentakt kurzschlussfest
Ausgangspegel High	≥UB -3 V
Ausgangspegel Low	≤1,5 V
Belastung	≤30 mA

braun

weiss

rot

blau

transparent

Spur N

UB

GND

Spur N inv.

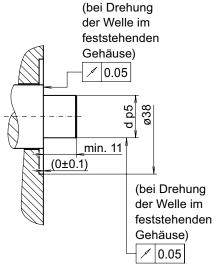
Schirm/Gehäuse

Durchgehende Hohlwelle ø8 bis ø28 mm 64...2048 Impulse pro Umdrehung

ITD49H00 - Rechtecksignal

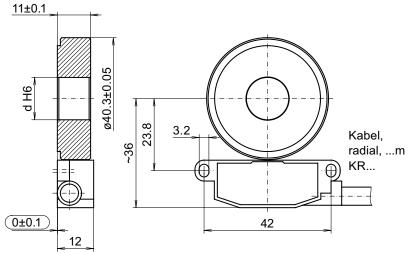
Abmessungen

Anbauseite (Vorschlag)

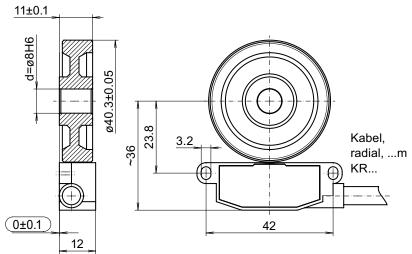


Masszeichnung (optimaler Anbau)

d = ø9 mm, ø9.525 mm, ø10 mm, ø12 mm, ø12.7 mm, ø14 mm, ø15 mm, ø15.875 mm, ø19 mm, ø25 mm, ø25.4 mm, ø28 mm. Bei Bestellung den gewünschten Bohrungsdurchmesser angeben.



d = ø8 mm Bei Bestellung den gewünschten Bohrungsdurchmesser angeben.



Montageart	Wellenpassung	Vorgabe
Schrumpfmontage	d p5	Maximale Erwärmung des Polrades T _(max) =100 °C
Klebemontage	d g6	Herstellerseitige Vorgaben zum Klebstoff und Klebespalt beachten.
		Empfehlung: Klebstoff Loctite 3504

Montagehinweis:

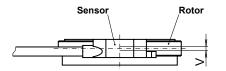
Das System, bestehend aus Sensor und Rotor, bilden ein aufeinander abgestimmtes Paar. Sie dürfen nicht einzeln ausgetauscht werden. Der Sensor sollte mit der Vergussseite auf einer elektrisch leitfähigen Oberfläche aufliegen.



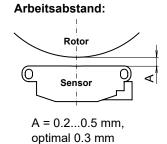
Anbautoleranzen, Betriebstoleranzen

Erlaubte Lageänderung Sensor zu Rotor bei der Montage und im Betrieb:

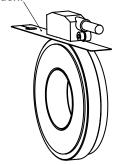
Axialversatz:



 $V = \pm 0.5$ mm, optimal 0.1 mm



Distanzband als Montagehilfe für optimalen Arbeitsabstand (0.3 mm) verwenden.



Anbaulage

Anbaulage (1-1) Sensor zu Rotor darf nicht verändert werden!

