

DFS60B-BDZZ00S95

DFS60

INKREMENTAL-ENCODER

SICK
Sensor Intelligence.

Bestellinformationen

Weitere Geräteausführungen und Zubehör → www.sick.com/DFS60



Merkmale

Performance

¹⁾ Siehe maximale Drehzahlbetrachtung.

Schnittstellen

1) Bei mechanischer Nullimpulsbreite.

	Betriebsstrom	40 mA
TTL/RS-422	Laststrom	$\leq 30 \text{ mA}$
	Leistungsaufnahme	$\leq 0,7 \text{ W}$ (ohne Last)
HTL/Push pull	Laststrom	$\leq 30 \text{ mA}$
	Leistungsaufnahme	$\leq 0,7 \text{ W}$ (ohne Last)
TTL/HTL	Laststrom	$\leq 30 \text{ mA}$
	Leistungsaufnahme	$\leq 0,7 \text{ W}$ (ohne Last)
Open Collector	Laststrom	$\leq 30 \text{ mA}$
	Leistungsaufnahme	$\leq 0,7 \text{ W}$ (ohne Last)

¹⁾ Bei mechanischer Nullimpulsbreite.

Elektrische Daten

Anschlussart	Kein Leitungsanschluss vormontiert
Versorgungsspannung	4,5 ... 32 V
Referenzsignal, Anzahl	1
Referenzsignal, Lage	90°, elektrisch, logisch verknüpft mit A und B
Verpolungsschutz	✓
Kurzschlussfestigkeit der Ausgänge	✓ ¹⁾ ²⁾
MTTF_d: Zeit bis zu gefährlichem Ausfall	300 Jahre (EN ISO 13849-1) ³⁾

¹⁾ Programmierung TTL mit $\geq 5,5 \text{ V}$: Kurzschluss gegenüber einem anderen Kanal oder GND zulässig für maximal 30 s.

²⁾ Programmierung HTL oder TTL mit $< 5,5 \text{ V}$: Kurzschluss gegenüber einem anderen Kanal US oder GND zulässig für maximal 30 s.

³⁾ Bei diesem Produkt handelt es sich um ein Standardprodukt und kein Sicherheitsbauteil im Sinne der Maschinenrichtlinie. Berechnung auf Basis nominaler Last der Bauteile, durchschnittlicher Umgebungstemperatur 40 °C, Einsatzhäufigkeit 8760 h/a. Alle elektronischen Ausfälle werden als gefährliche Ausfälle angesehen. Nähere Informationen siehe Dokument Nr. 8015532.

Mechanische Daten

Mechanische Ausführung	Aufsteckhohlwelle
Wellendurchmesser	10 mm
Gewicht	+ 0,2 kg
Material, Welle	Edelstahl
Material, Flansch	Aluminium
Material, Gehäuse	Aluminiumdruckguss
Anlaufdrehmoment	0,8 Ncm (+20 °C)
Betriebsdrehmoment	0,6 Ncm (+20 °C)
Zulässige Wellenbewegung axial statisch/dynamisch	$\pm 0,5 \text{ mm} / \pm 0,2 \text{ mm}$
Zulässige Wellenbewegung radial statisch/dynamisch	$\pm 0,3 \text{ mm} / \pm 0,1 \text{ mm}$
Betriebsdrehzahl	$\leq 6.000 \text{ min}^{-1}$ ¹⁾

¹⁾ Eigenerwärmung von 3,3 K pro 1.000 min^{-1} bei der Auslegung des Betriebstemperaturbereichs beachten.

Trägheitsmoment des Rotors	40 gcm ²
Lagerlebensdauer	3,6 x 10 ¹⁰ Umdrehungen
Winkelbeschleunigung	≤ 500.000 rad/s ²

¹⁾ Eigenerwärmung von 3,3 K pro 1.000 min⁻¹ bei der Auslegung des Betriebstemperaturbereichs beachten.

Umgebungsdaten

EMV	Nach EN 61000-6-2 und EN 61000-6-3
Schutzart	IP67, gehäuseseitig (nach IEC 60529) IP65, wellenseitig (nach IEC 60529)
Zulässige relative Luftfeuchte	90 % (Betauung der optischen Abtastung nicht zulässig)
Betriebstemperaturbereich	-40 °C ... +100 °C ¹⁾ -30 °C ... +100 °C ²⁾
Lagerungstemperaturbereich	-40 °C ... +100 °C, ohne Verpackung
Widerstandsfähigkeit gegenüber Schocks	70 g, 6 ms (nach EN 60068-2-27)
Widerstandsfähigkeit gegenüber Vibration	30 g, 10 Hz ... 2.000 Hz (nach EN 60068-2-6)

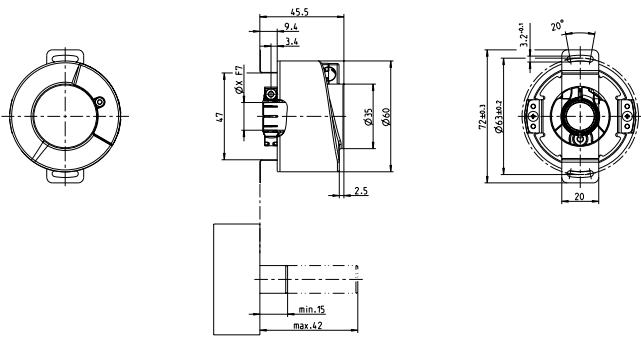
¹⁾ Bei fester Verlegung der Leitung.

²⁾ Bei beweglicher Verlegung der Leitung.

Klassifikationen

ECl@ss 5.0	27270501
ECl@ss 5.1.4	27270501
ECl@ss 6.0	27270590
ECl@ss 6.2	27270590
ECl@ss 7.0	27270501
ECl@ss 8.0	27270501
ECl@ss 8.1	27270501
ECl@ss 9.0	27270501
ECl@ss 10.0	27270501
ECl@ss 11.0	27270501
ETIM 5.0	EC001486
ETIM 6.0	EC001486
ETIM 7.0	EC001486
UNSPSC 16.0901	41112113

Maßzeichnung (Maße in mm)



PIN-Belegung

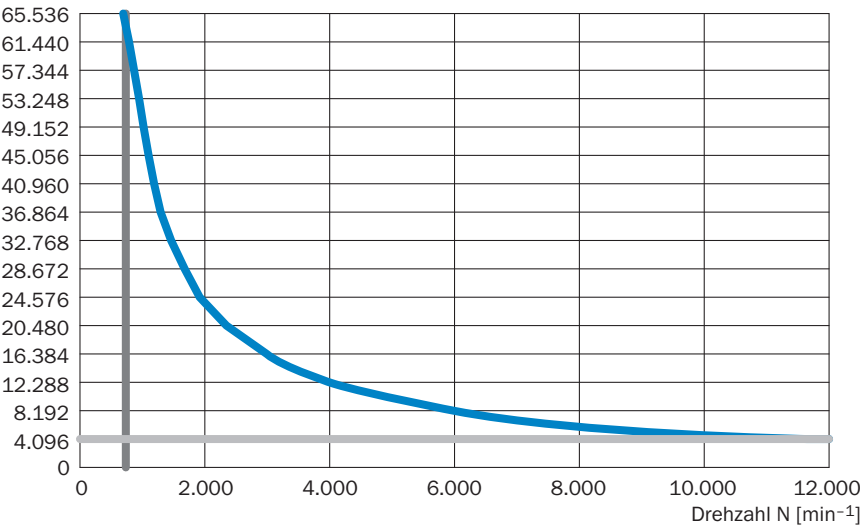
Farbe der Adern bei Encodern mit Leitungsabgang	Signal TTL, HTL	Erklärung
Braun	-A	Signalleitung
Weiß	A	Signalleitung
Schwarz	-B	Signalleitung
Rosa	B	Signalleitung
Gelb	-Z	Signalleitung
Lila	Z	Signalleitung
Blau	GND	Masseanschluss des Encoders
Rot	+U _S	Versorgungsspannung (Potentialfrei zum Gehäuse)
-	N.C.	Nicht belegt
-	N.C.	Nicht belegt
-	N.C.	Nicht belegt
-	0-SET ¹⁾	Nullimpuls setzen ¹⁾
Schirm	Schirm	Schirm encoderseitig mit Gehäuse verbunden. Steuerungsseitig mit Erde verbunden.

¹⁾ Nur bei den elektrischen Schnittstellen: M, U, V, W mit 0-SET Funktion auf PIN 7 am M23-Stecker. Der 0-SET-Eingang dient zum Setzen des Nullimpulses an der aktuellen Wellenposition. Wenn der 0-SET-Eingang länger als 250 ms an U_S gelegt wird, nachdem er zuvor für mindestens 1.000 ms offen oder an GND gelegt war, erhält die aktuelle Wellenstellung das Nullimpuls-Signal „Z“ zugeordnet.

Drehzahlbetrachtung

Drehzahlbetrachtung

Schritte/Umdrehung



SICK AUF EINEN BLICK

SICK ist einer der führenden Hersteller von intelligenten Sensoren und Sensorlösungen für industrielle Anwendungen. Ein einzigartiges Produkt- und Dienstleistungsspektrum schafft die perfekte Basis für sicheres und effizientes Steuern von Prozessen, für den Schutz von Menschen vor Unfällen und für die Vermeidung von Umweltschäden.

Wir verfügen über umfassende Erfahrung in vielfältigen Branchen und kennen ihre Prozesse und Anforderungen. So können wir mit intelligenten Sensoren genau das liefern, was unsere Kunden brauchen. In Applikationszentren in Europa, Asien und Nordamerika werden Systemlösungen kundenspezifisch getestet und optimiert. Das alles macht uns zu einem zuverlässigen Lieferanten und Entwicklungspartner.

Umfassende Dienstleistungen runden unser Angebot ab: SICK LifeTime Services unterstützen während des gesamten Maschinenlebenszyklus und sorgen für Sicherheit und Produktivität.

Das ist für uns „Sensor Intelligence.“

WELTWEIT IN IHRER NÄHE:

Ansprechpartner und weitere Standorte → www.sick.com