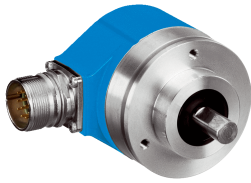


ARS60-F4M00720

ARS60 SSI/Parallel

ABSOLUT-ENCODER

SICK
Sensor Intelligence.



Bestellinformationen

| Typ | Artikelnr. |
|----------------|------------|
| ARS60-F4M00720 | 1219470 |

Weitere Geräteausführungen und Zubehör → www.sick.com/ARS60_SSI_Parallel

Abbildung kann abweichen



Technische Daten im Detail

Performance

| | |
|--|--|
| Schrittzahl pro Umdrehung (Auflösung max.) | 720 |
| Fehlergrenzen G | 0,035° (binäre Schrittzahlen) ¹⁾ 0,046° (nicht binäre Schrittzahlen) |
| Wiederholstandardabweichung σ | 0,005° ²⁾ |

¹⁾ Gemäß DIN ISO 1319-1, Lage der oberen und unteren Fehlergrenze abhängig von der Einbausituation, angegebener Wert bezieht sich auf symmetrische Lage, d.h. Abweichung in obere und untere Richtung haben den gleichen Betrag.

²⁾ Gemäß DIN ISO 55350-13; es liegen 68,3 % der gemessenen Werte innerhalb des angegebenen Bereichs.

Schnittstellen

| | |
|------------------------------------|--|
| Kommunikationsschnittstelle | Parallel |
| Initialisierungszeit | 80 ms ¹⁾ |
| SSI | |
| Codeart | Gray |
| Codeverlauf parametrierbar | CW (im Uhrzeigersinn) bei Blickrichtung auf die Welle im Uhrzeigersinn drehend Steigend, bei Drehung der Welle. Im Uhrzeigersinn mit Blick in Richtung "A" (siehe Maßzeichnung) |

¹⁾ Nach dieser Zeit können gültige Positionen gelesen werden.

Elektrische Daten

| | |
|---|--|
| Anschlussart | Leitung, 22-adrig, radial, 5 m |
| Versorgungsspannung | 10 ... 32 V DC |
| Verpolungsschutz | ✓ |
| Kurzschlussfestigkeit | ✓ |
| MTTF_d: Zeit bis zu gefährlichem Ausfall | 300 Jahre (EN ISO 13849-1) ¹⁾ |

¹⁾ Bei diesem Produkt handelt es sich um ein Standardprodukt und kein Sicherheitsbauteil im Sinne der Maschinenrichtlinie. Berechnung auf Basis nominaler Last der Bauteile, durchschnittlicher Umgebungstemperatur 40°C, Einsatzhäufigkeit 8760 h/a. Alle elektronischen Ausfälle werden als gefährliche Ausfälle angesehen. Nähere Informationen siehe Dokument Nr. 8015532.

Mechanische Daten

| | |
|-------------------------------|-------------------------|
| Mechanische Ausführung | Vollwelle, Klemmflansch |
| Wellendurchmesser | 10 mm |
| Wellenlänge | 18 mm |

| | |
|-----------------------------------|--|
| Material, Gehäuse | Aluminiumdruckguss |
| Anlaufdrehmoment | 0,4 Ncm |
| Betriebsdrehmoment | 0,3 Ncm |
| Zulässige Wellenbelastung | 20 N / radial 10 N / axial |
| Trägheitsmoment des Rotors | 54 gcm ² |
| Lagerlebensdauer | 3,6 x 10 ⁹ Umdrehungen |
| Winkelbeschleunigung | ≤ 500.000 rad/s ² |
| Betriebsdrehzahl | ≤ 6.000 min ⁻¹ mit Wellendichtring ≤ 10.000 min ⁻¹ ohne Wellendichtring |

Umgebungsdaten

| | |
|---|---|
| EMV | Nach EN 61000-6-2 und EN 61000-6-3 ¹⁾ |
| Schutzart | IP66 (nach IEC 60529) |
| Zulässige relative Luftfeuchte | 90 % (Betaung der optischen Abtastung nicht zulässig) |
| Betriebstemperaturbereich | -20 °C ... +85 °C |
| Lagerungstemperaturbereich | -40 °C ... +100 °C |
| Widerstandsfähigkeit gegenüber Schocks | 50 g, 11 ms (nach EN 60068-2-27) |
| Widerstandsfähigkeit gegenüber Vibration | 20 g, 10 Hz ... 2.000 Hz (nach EN 60068-2-6) |

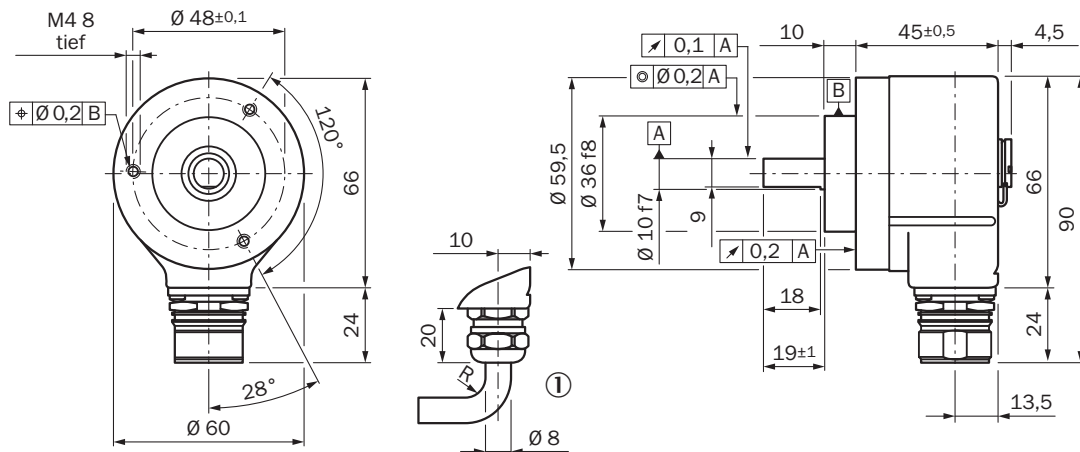
¹⁾ Die EMV entsprechend den angeführten Normen wird gewährleistet, wenn geschirmte Leitungen verwendet werden.

Klassifikationen

| | |
|-----------------------|----------|
| ECl@ss 5.0 | 27270502 |
| ECl@ss 5.1.4 | 27270502 |
| ECl@ss 6.0 | 27270590 |
| ECl@ss 6.2 | 27270590 |
| ECl@ss 7.0 | 27270502 |
| ECl@ss 8.0 | 27270502 |
| ECl@ss 8.1 | 27270502 |
| ECl@ss 9.0 | 27270502 |
| ECl@ss 10.0 | 27270502 |
| ECl@ss 11.0 | 27270502 |
| ETIM 5.0 | EC001486 |
| ETIM 6.0 | EC001486 |
| ETIM 7.0 | EC001486 |
| UNSPSC 16.0901 | 41112113 |

Maßzeichnung (Maße in mm)

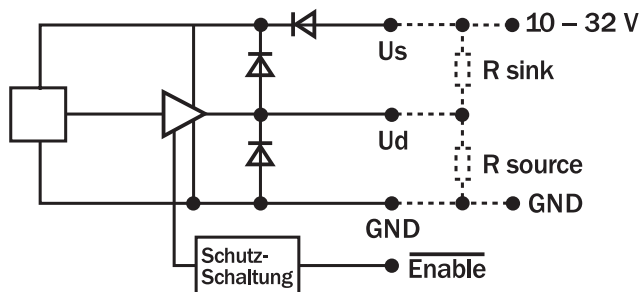
Klemmflansch, radialer Stecker M12 und M23



Allgemeintoleranzen nach DIN ISO 2768-mk




Ⓜ R = min. Biegeradius 40 mm

Diagramme



Empfohlenes Zubehör

Weitere Geräteausführungen und Zubehör → www.sick.com/ARS60_SSI_Parallel

| | Kurzbeschreibung | Typ | Artikelnr. |
|---|---|-------------------|------------|
| Befestigungswinkel und -platten | | | |
|  | Montagewinkel für Encoder mit Zentrierbund 36 mm für Klemmflansch, inklusive Befestigungssatz | BEF-WF-36 | 2029164 |
| Flansche | | | |
|  | Flanschadapter, Adaption von Klemmflansch Zentrierbund 36 mm auf 50 mm Servoflansch, Aluminium, inklusive 3 Senkkopfschrauben M4 x 10, Aluminium, inklusive 3 Senkkopfschrauben M4 x 10 | BEF-FA-036-050 | 2029160 |
|  | Flanschadapter, Adaption von Klemmflansch Zentrierbund 36 mm auf quadratische Montageplatte 60 mm, Aluminium, inklusive 3 Senkkopfschrauben M4 x 8, Aluminium, inklusive 3 Senkkopfschrauben M4 x 8 | BEF-FA-036-060REC | 2029162 |

| | Kurzbeschreibung | Typ | Artikelnr. |
|--|---|-------------------|------------|
|  | Flanschadapter, Adaption von Klemmflansch Zentrierbund 36 mm auf quadratische Montageplatte 58 mm mit Schockdämpfer, Aluminium, Aluminium | BEF-FA-036-060RSA | 2029163 |
|  | Flanschadapter, Adaption von Klemmflansch mit Zentrierbund 36 mm auf 100 mm Servoflansch mit Zentrierbund 60 mm, Aluminium, Aluminium | BEF-FA-036-100 | 2029161 |
| Wellenadaption | | | |
|  | Balgkupplung, Wellendurchmesser 6 mm / 10 mm, Maximaler Wellenversatz: radial +/- 0,25 mm, axial +/- 0,4 mm, angular +/- 4°; max. Drehzahl 10.000 upm, -30° bis +120° Celsius, max. Drehmoment 80 Ncm; Material: Balg aus Edelstahl, Klemmnaben aus Aluminium | KUP-0610-B | 5312982 |
|  | Federscheibenkupplung, Wellendurchmesser 6 mm / 10 mm, Maximaler Wellenversatz: radial +/- 0,3 mm, axial +/- 0,4 mm, angular +/- 2,5°; max. Drehzahl 12.000 upm, -10° bis +80° Celsius, max. Drehmoment 60 Ncm; Material: Flansch aus Aluminium, Membran aus glasfaserverstärktem Polyamid und Kupplungsstift aus gehärtetem Stahl | KUP-0610-F | 5312985 |
|  | Balgkupplung, Wellendurchmesser 10 mm / 10 mm, Maximaler Wellenversatz: radial +/- 0,25 mm, axial +/- 0,4 mm, angular +/- 4°; max. Drehzahl 10.000 upm, -30° bis +120° Celsius, max. Drehmoment 80 Ncm; Material: Balg aus Edelstahl, Klemmnaben aus Aluminium | KUP-1010-B | 5312983 |
|  | Federscheibenkupplung, Wellendurchmesser 10 mm / 10 mm, Maximaler Wellenversatz: radial +/- 0,3 mm, axial +/- 0,4 mm, angular +/- 2,5°; max. Drehzahl 12.000 upm, -10° bis +80° Celsius, max. Drehmoment 60 Ncm; Material: Flansch aus Aluminium, Membran aus glasfaserverstärktem Polyamid und Kupplungsstift aus gehärtetem Stahl | KUP-1010-F | 5312986 |
|  | Balgkupplung, Wellendurchmesser 10 mm / 12 mm, Maximaler Wellenversatz: radial +/- 0,25 mm, axial +/- 0,4 mm, angular +/- 4°; max. Drehzahl 10.000 upm, -30° bis +120° Celsius, max. Drehmoment 80 Ncm; Material: Balg aus Edelstahl, Klemmnaben aus Aluminium | KUP-1012-B | 5312984 |

SICK AUF EINEN BLICK

SICK ist einer der führenden Hersteller von intelligenten Sensoren und Sensorlösungen für industrielle Anwendungen. Ein einzigartiges Produkt- und Dienstleistungsspektrum schafft die perfekte Basis für sicheres und effizientes Steuern von Prozessen, für den Schutz von Menschen vor Unfällen und für die Vermeidung von Umweltschäden.

Wir verfügen über umfassende Erfahrung in vielfältigen Branchen und kennen ihre Prozesse und Anforderungen. So können wir mit intelligenten Sensoren genau das liefern, was unsere Kunden brauchen. In Applikationszentren in Europa, Asien und Nordamerika werden Systemlösungen kundenspezifisch getestet und optimiert. Das alles macht uns zu einem zuverlässigen Lieferanten und Entwicklungspartner.

Umfassende Dienstleistungen runden unser Angebot ab: SICK LifeTime Services unterstützen während des gesamten Maschinenlebenszyklus und sorgen für Sicherheit und Produktivität.

Das ist für uns „Sensor Intelligence.“

WELTWEIT IN IHRER NÄHE:

Ansprechpartner und weitere Standorte → www.sick.com